

Levante de Castelló - 10/02/2015

# Alumnos de la UJI crean 9 prototipos de robot en una maratón de 24 horas

► La competición Grand Prix Robot puso a prueba las habilidades de los jóvenes informáticos

EUROPA PRESS CASTELLÓ

■ La competición de robótica Grand Prix Robot 24 horas, que se desarrolló el pasado fin de semana en las instalaciones del Parque Científico, Tecnológico y Empresarial de la Universitat Jaume I (Espaitec), ha concluido con el diseño de nueve robots con piezas fabricadas mediante impresoras 3D y diseño libre.

Tras presentar el desafío a superar y realizar una breve introducción a la plataforma Arduino y al montaje de los robots, los grupos recibieron el material para iniciar la competición.

Las piezas de los robots que debían sujetar algunos de los sensores habían sido diseñadas e impresas por los propios miembros de la organización mediante varias impresoras 3D. Los modelos que se utilizaron fueron Miniskybot 2.0, diseño libre para su réplica y modificación.

Los competidores inicialmente tuvieron que enfrentarse a un «complicado» puzzle de piezas en el que la electrónica jugaba un papel importante, al tener que investigar el funcionamiento de los diferentes sensores disponibles y cablearlos todos correctamente.

Una vez superada la fase de montaje del robot, los distintos equipos programaron sus prototipos y los pusieron a prueba en las pistas disponibles para ello en



Los participantes concluyeron sus prototipos tras 24 horas ininterrumpidas. LEVANTE-EMV

las instalaciones del Espaitec. Los algoritmos y las estrategias adoptadas por cada equipo eran «clave» para optar a la victoria, según informó la Universitat Jaume I en un comunicado.

Tras finalizar las 24 horas ininterrumpidas que tenían de tiempo máximo los participantes, se disputaron otras dos rondas adicionales en una pista final has-

ta entonces secreta. El equipo *Xipavi*, formado por Víctor Lozano, Ximo Catalá y Pablo Ovejas, se impuso sobre el resto gracias a la rapidez de sus decisiones y su coordinación como equipo.

No habían trabajado nunca con la plataforma Arduino, por lo que demostraron uno de los principales principios de la competición: el aprendizaje y el trabajo en

equipo. La jornada del sábado contó con una gran afluencia de público externo y el grupo de robótica de la UJI Robotic Intelligence Lab ofreció una conferencia acerca de las características de los robots y los modelos comerciales más utilizados, además de una demostración con algunos de los que ellos emplean actualmente: un NAO y un Robonova